

## ANEXO I

### Aquisições ao abrigo de DL 60/2018 de 3 de agosto

#### Anúncio Convite

**Referência:** 25\_2023\_DL60\_DEEC

**Entidade Adjudicante:** FCT NOVA

**Data da Publicação:** 26/10/2023

**Prazo final da proposta:** 3 dias uteis após a data da publicação

**Assunto do contrato:** Aquisição de robô colaborativo "ABB IRB Yumi 14000" (segunda mão)

#### Características Técnicas:

##### Manipulador IRB14000

Alcance: 0.559m

Capacidade de manipulação: 0.5 kg (cada griper)

Número de eixos: 2 X 7

Porteção: IP 30

Cor: Graphite White Standard

Comprimento dos cabos até o controlador: 2 m

Ar Integrado: 1 per Arm on tool Flange (4Bar)

Ethernet integrado: One 100/10 Base-TX ethernet port/per arm

First gripper Servo

First gripper Vacuum 1

First gripper Vacuum 2

Second gripper Servo

Second gripper Vacuum 1

Second gripper Vision

Absolute Accuracy

## **Controlador IRC5**

Versão: Integrado

Tensão de alimentação: 230V, 50 Hz

Temperatura ambiente para funcionamento: 0 a 45 C

Proteção: IP20

Consola de programação FlexPendant, com cabo de 10m

Rede de campo Device net master/slave + Carta de IOs 8 In + 8 Out 24 VDC

RS 232

## **RobotWare 6**

Multimove, coordinated

RW Add-In prepared

World Zones

Path Offset

RobotStudio App Connect

Vision Interface

Integrated Vision SW

UL/CSA

Collision detection

EtherNet/IP/TM m/s

Path Recovery

PC Interface

FlexPendant Interface

Safety Lamp

Prep. For CE Labelling

**INCLUDES:**

Taxa EcoLUB, EcoPILHA (L) e ERP

**Critério de Escolha:** Menor preço

**Preço base (sem IVA): 17 500 euros**

**Condições de pagamento:** 30 dias após a data de emissão da fatura.

**Enviar proposta para:** [acms@fct.unl.pt](mailto:acms@fct.unl.pt)